

# เรียนรู้ Al กับ KidBright Al Platform

โดยทีมวิจัยเทคโนโลยีเพื่อการศึกษา ศูนย์เทคโนโลยีอิเล็กทรอนิกส์และคอมพิวเตอร์แห่งชาติ

เอกสารเผยแพร่ออนไลน์ วันที่ 24 สิงหาคม พ.ศ.2566





ท่านสามารถเลือกหัวข้อที่ต้องการได้ โดยการคลิกที่แถบหัวข้อเพื่อไปยัง หัวข้อดังกล่าว



การเรียนรู้ Al ผ่าน KidBright Al Platform

ตัวอย่างการเรียนรู้แบบ Image Classification



ตัวอย่างการเรียนรู้แบบ Image Classification ผ่าน Simulator



ตัวอย่างการเรียนรู้แบบ Object Detection



ตัวอย่างการเรียนรู้แบบ Voice Classification

#### ) เกร็ดความรู้



คำแนะนำการใช้งาน / ปัญหาที่อาจพบบ่อย





AI คือ ศาสตร์การเรียนรู้เกี่ยวกับกระบวนการคิด การกระทำ การให้เหตุผล ของการทำงานของสมอง ที่มีความสามารถใน การทำความเข้าใจ เรียนรู้องค์ความรู้ต่างๆ อาทิเช่น การรับรู้ การเรียนรู้ การให้เหตุผล และการแก้ปัญหาต่างๆ

ศาสตร์ที่ทำให้สิ่งที่มีระบบ AI มีความฉลาดคล้ายมนุษย์

## ตัวอย่าง AI ในชีวิตประจำวัน

#### 1. ระบบนำทาง:

AI ช่วยคำนวณสภาพการจราจรและแนะนำ เส้นทางการเดินทางพร้อมทั้งบอกเวลาการ เดินทางได้อย่างแม่นยำ

#### 3. ระบบสแกนใบหน้า:

Al เปรียบเทียบใบหน้าจากการสแกนกับข้อมูลที่มี อยู่ในระบบ เพื่อตรวจสอบว่าใบหน้านั้นเป็นใคร เพื่อใช้ในการยืนยันตัวตนหรือปลดล็อกโทรศัพท์

#### 5. ระบบแปลภาษาระบบแปลภาษา:

AI ช่วยแปลข้อความหรือคำพูด ตาม ความหมาย (หรือบางครั้งรวมถึงความรู้สึก) ได้แม่นยำมากยิ่งขึ้น









Al แนะนำภาพยนตร์หรือสินค้าตามพฤติกรรมความ สนใจ และความชอบของผู้บริโภค

#### 4. ระบบสั่งงานด้วยเสียง

AI ทำหน้าที่แปลงเสียงพูดเป็นตัวอักษร และทำความเข้าใจข้อความเหล่านั้นเพื่อสั่งงานระบบ คอมพิวเตอร์อื่น ๆ ให้ทำงานตามที่ผู้ใช้งานสั่ง

#### 6. IIVNUƏN (Chatbot)

เป็นระบบช่วยสนทนา ตอบคำถาม ให้ข้อมูล โดย AI ช่วย ให้แชทบอทสามารถเข้าใจภาษามนุษย์และเลียนแบบการ สนทนาของมนุษย์ได้

Hello !

## ตัวอย่าง AI ในชีวิตประจำวัน

การเกษตร:

#### ใช้ AI ตรวจจับศัตรูพืชหรือวิเคราะห์การเจริญเติมโตงองพืช



การแพทย์ / สุขภาพ: การวิเคราะห์ภาพฉายรังสี ด้วยระบบ AI



ธนาคาร / การเงิน: นำระบบ AI มาใช้ในกลุ่มลูกค้าสัมพันธ์



อุสาหกรรมการผลิต: ใช้ AI ร่วมกับหุ่นยนต์ในการตรวจสอบผลิตภัณฑ์



ศิลปะ/สื่อบันเทิง: ออกแบบเกมส์หรือสร้างภาพศิลปะด้วย AI



อุสาหกรรมยานยนต์: ระบบนำทางอัจฉริยะ (AI) หรือ ยานยนต์ไร้คนงับ



## อย่างไรเรียก AI ?

- การรับรู้ (Perception)
- การแทนความรู้และให้เหตุผล (Representation & Reasoning)
- การเรียนรู้ (Learning)
- การปฏิสัมพันธ์อย่างเป็นธรรมชาติ (Natural Interaction)
- ผลกระทบทางสังคม (Social Impact)

) AI พื้นฐานควรมี 3 คุณสมบัตินี้



### โลกของ Al



อดีต

ปัจจุบัน

อนาคต







## จะเรียนรู้ระบบปัญญาประดิษฐ์ได้อย่างไร ?



## KidBright Al Platform เป็นสื่อในการเรียนรู้การพัฒนา Al

ที่จะช่วยให้ผู้เรียนเข้าใจกระบวนการพัฒนาระบบ AI (Supervised Learning)

ส่งเสริมกระบวนการคิดวิเคราะห์อย่างเป็นระบบ และ เสริมสร้างความคิดสร้างสรรค์

เพื่อให้รู้เท่าทันเทคโนโลยีปัญญาประดิษฐ์ที่เข้ามามีบทบาทในชีวิตประจำวัน



"

#### **KidBright AI Platform**



## ตัวช่วยประมวลผลทางปัญญาประดิษฐ์

- Google Colab USIN's Jupyter notebook
- มี GPU / TPU หน่วยประมวลผลทางปัญญาประดิษฐ์
- เปรียบเสมือนห้องคอมพิวเตอร์จำลองที่มีคอมพิวเตอร์สเปคแรงให้ใช้งานได้ฟรี 12 ชั่วโมง และมีคนเข้าคิวใช้งานทั่วโลก





#### **KidBright AI Platform**



## หลักการทำงาน Al กับ KidBright Al



# ทำความรู้จัก อุปกรณ์ Hardware





ตัวอย่างอุปกรณ์รุ่น JaxBot







## จุดเชื่อมต่อ อินพุตเอาต์พุต

สีแดง : อินพุตและเอาต์พุตแบบแอนาล็อก และดิจิตัล (A1/D1 – A9/D9)

สี<mark>ขาว</mark> : อินพุตและเอาต์พุตดิจิตัลเท่านั้น (D10, D15 – D22)





#### จอแสดงผล สถานะการเชื่อมต่อ

SSID: [ชื่อ Wi-Fi]
->IP: [เลง IP สำหรับเชื่อมต่อผ่าน Wi-Fi]
LAN IP: [เลง IP สำหรับเชื่อมต่อผ่าน USB]
Mem: [แสดงงนาดพื้นที่หน่วยความจำ]
Disk: [แสดงงนาดพื้นที่จัดเก็บง้อมูล]







# งั้นตอนการดาวน์โหลดและติดตั้งระบบปฏิบัติการของ KidBright Al Platform (กรณีใช้งานร่วมกับอุปกรณ์ฮาร์ดแวร์)



#### ดาวน์โหลดไฟล์ระบบปฏิบัติการ

- เข้าไปที่ <u>https://www.kid-bright.org/download-ai</u>/
- เลือกระบบปฏิบัตการที่ต้องการ ตามฮาร์ดแวร์ที่เลือกใช้ Nano Pi version (AlBox / AlBot) Raspberry Pi version (IPST-AI) Jetson version (AlBot 2022-2023)

#### **Kidbright AI IDE**

Open source สื่อการเรียนรู้กระบวนการพัฒนาระบบปัญญาประดิษฐ์ ผ่านการสร้างชุดคำสั่งแบบบล็อค





- Install โปรแ∩รม clone disk ชื่อ win32diskimager.exe หรือ rufus.exe
- 2. เปิดโปรแกรม
- เลือก path Image file หรือ Boot selection เป็น ไฟล์ KidBrightAI\_xxxx.img ที่ดาวน์โหลดมาจากเว็บ (ต้อง unzip ก่อน)
- 4. เลือก Device เป็น micro SD card (32GB)
- 5. คลิ๊ก write หรือ START และ รอ









## สำหรับ Mac OS

- 1. Download โปรแกรม ApplePi Baker
- 2. ann ไฟล์ ApplePi-Baker-1.9.9.dmg aJ App Store
- 3. เปิดโปรแกรม ApplePi Baker
- 4. เลือก SD-card
- 5. เลือก IMG file เป็น ไฟล์ KidBrightAl\_xxx.img
- 6. คลิ๊ก restore backup และ รอ





ApplePi-Baker



00	ApplePi-Baker v1.9.5 - ©2014-2019 Hans Luijten		
	Free MacOS X applicatio Originally	Ap Ico on for writing IMG files, compressed or not, to SD- y intended for Raspberry Pi users, but suitable for a	plePi-Baker www.Tweaking4All.com on Design by Kray Mitchell cards and/or USB devices. other applications as well.
Waiting for Recipe (idle	)		
Pi-Crust : Select SD-Card or USB drive		Pi-Ingredients : IMG Recipe	(Restore)
		Restore Backup Restore to si SD-Card (IM IMG file: Progress:	elected USB drive or G, Zip, 7z, GZip).
Pi-Ingredients : NOO	BS Recipe (Prepa	e Pi-in-the-Freezer	(Backup)
Prep for NOOB	S Create single FAT32 partiton (MBR) ready for use with NOOBS.	Create Backup Backup select	cted USB drive or G, Zip, 7z, or GZip).
For more information visit RaspberryPi.org and/or Tr	weaking4All.com	Progress:	



เมื่อ progress เสร็จ ให้ทำการ eject SD-card ออก และเสียบ card เข้าช่อง micro-SD card บนอุปกรณ์ หากมีข้อความแสดงตัวเลือก Format ให้กด cancel ไม่ต้อง Format ถ้าเผลอ Format ต้องทำการ write SD-card ใหม่

#### KidBright AI IDE



# โครงสร้างหน้าเว็บ KidBright Al IDE



#### หน้าเว็บ Kidbright Al IDE แบ่งออกเป็น 3 ส่วนหลัก ดังนี้



•••

(+)
#### หน้าเว็บ Kidbright Al IDE แบ่งออกเป็น 3 ส่วนหลัก ดังนี้



#### หน้าเว็บ Kidbright Al IDE แบ่งออกเป็น 3 ส่วนหลัก ดังนี้



#### หน้าเว็บ Kidbright Al IDE แบ่งออกเป็น 3 ส่วนหลัก ดังนี้



# ขั้นตอนการพัฒนาระบบปัญญาประดิษฐ์



#### ขั้นตอนที่ 1 เก็บข้อมูล

เป็นการเก็บรวบรวมข้อมูลเพื่อน้ำไปเรียนรู้ AI อาจเป็นข้อมูลรูปภาพ ข้อมูลเสียง หรือข้อมูลจากเซนเซอร์ภายนอก เช่น IMU เป็นต้น



#### งั้นตอนที่ 2 ติดป้ายกำกับ

เป็นการแทนค่าให้กับข้อมูลที่จัดเก็บมา เพื่อบ่งบอก แยกแยะข้อมูล เช่น ระบุตำแหน่ง วัตถุในภาพ หรือ คำที่อัดเสียงมา เป็นต้น



#### ขั้นตอนที่ 3 เรียนรู้และสร้างโมเดล

เป็นการนำข้อมูลที่เตรียมไว้ส<sup>ั</sup>่งขึ้นเซิร์ฟเวอร์เรียนรู้ทางปัญญาประดิษฐ์ (AI) และ สร้างโมเดล AI เพื่อนำไปประยุกต์ใช้ต่อไป



#### งั้นตอนที่ 4 ประยุกต์ใช้โมเดล

เป็นการนำโมเดล AI ที่ได้ม<sup>้</sup>าประยุกต์ใช้ ด้วยการเงียนโค้ดแบบบล็อก เช่น การแสดง ผลลัพธ์เมื่อตรวจเจอวัตถุในภาพ เป็นต้น

### **KidBright AI Platform**





# ทดลองเรียนรู้ Al กับ KidBright Al Platform

## การเรียนรู้ Al กับ KidBright Al Platform มี 3 รูปแบบ

การแยกแยะรูปภาพ (Image Classification)

การตรวจจับวัตถุ (Object Detection)

2

การแยกแยะเสียง (Voice Classification)

#### Image Classification

(การแยกแยะรูปภาพ)





1

## ตัวอย่างภาพสำหรับ Image Classification





## ตัวอย่างภาพสำหรับ Image Classification





### **Object Detection**

(การตรวจจับวัตถุ)



#### Detected image



#### Detected image



## ตัวอย่างการถ่ายภาพและติดป้ายกำกับ สำหรับการเรียนรู้แบบ Object Detection



หมายเหตุ : ในขั้นตอน new label ให้เลือก new label เพียง 3 ครั้งเท่านั้น สำหรับการตั้งชื่อวัตถุ 3 ชนิด หลังจากนั้นจะเป็นการกดที่ชื่อ เพื่อทำการติดป้ายกำกับให้กับวัตถุในรูปภาพ โดยกรณีที่มีวัตถุชนิดเดียวกันอยู่ในรูปภาพมากกว่า 1 วัตถุ ต้องทำการติดป้ายกำกับทุกวัตถุ

#### **Voice Classification**

(การแยกแยะเสียง)





#### 49

## ตัวอย่างการประยุกต์ใช้ Voice Classification



#### การแข่งขัน KidBright AlBot Tournament 2021

ออกอากาศทาง ALTV : https://www.altv.tv/AlBot

Youtube Playlist: https://www.youtube.com/watch?v=kPcRHI2wUuI&list=PLZdNBc-9KdEW8g16wcUgQAcW-t54oGS1E

## การใช้งาน KidBright AI Platform เพื่อแยกแยะรูปภาพ (Image Classification)



สาธิตการใช้งาน





#### แนะนำ KidBright Al

KidBright AI Platform เป็นการผสนผสานการเขียนโค้ดดิ้งแบบบล็อกเข้ากับการเรียนปัญญาประดิษฐ์ ที่สามารถใช้งานได้ทันที โดยไม่ต้องกังวลเรื่องการติดตั้งซอฟต์แวร์ใด ๆ ให้ยุ่งยาก ผู้ใช้งานสามารถ สร้างชุดคำสั่งแบบบล็อกที่ใช้งานง่ายควบคุมการทำงานของ KidBright AI Bot ถือเป็นการสร้าง แนวทางการสอนเทคโนโลยีปัญญาประดิษฐ์แบบใหม่สำหรับนักเรียนระดับมัธยมศึกษาให้เกิดขึ้นใน ประเทศไทย KidBright AI Platform ไม่เพียงทำให้การเรียนปัญญาประดิษฐ์ทำได้ง่ายผ่านการไค้ดดิ้ง แบบบล็อกแต่ยังทำให้ผู้เรียนได้เข้าใจกระบวนการพื้นฐานต่าง ๆ ของเทคโนโลยีปัญญาประดิษฐ์ตั้งแต่ การเก็บข้อมูล การสร้างโมเดล การใช้งานโมเดล ไปจนถึงการประยุกต์ใช้งานเทคโนโลยีปัญญาประดิษฐ์ตั้งแต่



https://www.kid-bright.org/ai/#

www.kid-bright.org/ai



<b>ริ่มต้นการใช้งาน</b> เริ่มต้นการใช้งานโดยกดปุ่ม LETS STARTI	3		
		ยินดีต้อนรับเข้าสู่ KidBright AI IDE น้องขนมชั้นทำหน้าที่เป็นผู้แนะนำการใช้งานครับ	
	LET'S S	START!	







เริ่มใช้งานโดยกด 🏦 เพื่อสร้างโปรเจคและ ทำก<mark>ารเลือกประเภท</mark>การเรียนรู้ Object Detection หรือ Image Classification

ในกรณีที่เลือก **Object Detection** กระบวนการสร้างโมเดล (Training) ทำบน Colab จำเป็นต้องเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตให้ เรียบร้อยก่อน

ในกรณีที่เลือก **Image Classification** กระบวนการสร้างโมเดล (Training) ทำบน KidBright Al





สร้างโปรเจคใหม่ หรือ เลือกเมนูด้านซ้ายมือ

# 4 เลือกประเภทการเรียนรู้ "การแยกแยะรูปภาพ"และตั้งชื่อโปรเจค

**KidBright AI** Den Save Delete + <u>- Sin</u> CAPTURE เริ่มใช้งานโดยกด 🛫 เพื่อสร้างโปรเจคและ ทำการเลือกประเภทการเรียนรู้ Object Detection หรือ Image Classification ในกรณีที่เสือก Object Detection กระบวนการสร้างโมเดล (Training) ทำบน Colob จำเป็นต้องเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตให้ เรียบร้อยก่อน ในกรณีที่เลือก Image Classification กระบวนการสร้างโมเดล (Training) ทำบน KidBright Al



# a

## ในงั้นตอนที่ 1 CAPTURE ให้คลิกปุ่ม SNAP เพื่อถ่ายภาพที่ต้องการแยกแยะ



## ถ่ายภาพที่ต้องการแยกแยะ จำนวนอย่างน้อย 20 ภาพต่อชนิด



## Workshop

- 1. เลือกภาพ วัตถุ หรือ อุปกรณ์ ที่ต้องการแยกแยะ 1 ชนิด เช่น กรรไกร สมุด หนังสือ รูปสัญลักษณ์ ตุ๊กตา เป็นต้น
  - เลือกภาพ วัตถุ หรือ อุปกรณ์ ที่มีลักษณะเฉพาะตัว เช่น ตัวการ์ตูน หรือ วัตถุที่มีขอบเขตชัดเจน
  - ถ่ายภาพวัตถุ หรือ อุปกรณ์ ที่เลือก โดยให้มีสัดส่วนของสิ่งที่เลือก มากกว่า 60% ของพื้นที่ถ่ายภาพ
  - ถ่ายภาพในมุมมองที่หลากหลาย เช่น หมุนภาพ หมุนวัตถุ เอียงวัตถุ เป็นต้น
- **2.** ถ่ายภาพพื้นหลัง เช่น ภาพบรรยากาศด้านหลังของวัตถุ (เมื่อถ่ายวัตถุ) หรือ ภาพสีพื้น เป็นต้น
- 3. ถ่ายภาพทั้งหมดอย่างน้อยชนิดละ 20 ภาพ (รวม 2 ประเภท ต้องไม่น้อยกว่า 40 ภาพ)



## 6a ในงั้นตอนที่ 2 ANNOTATE ให้ทำการสร้างชื่อป้ายกำกับโดยกด New Label



## ทำการติดป้ายกำกับทุกภาพ โดยเลือกชื่อป้ายกำกับให้ตรงกับประเภทของภาพ



### ุกรณีต้องการติดป้ายกำกับหลาย ๆ ภาพพร้อมกันให้กดปุ่ม Shift ค้างไว้





## นำเข้ารูปภาพตัวอย่างจากโฟลเดอร์ example\_images โดยกด IMPORT



## เลือกโฟลเดอร์ที่เก็บรูปภาพ (Browse)



## ตัวอย่างรูปภาพ (แตกไฟล์ที่ดาวน์โหลด และเลือกภาพจากโฟลเดอร์ example\_image)

📀 Select Folder to Upload				×
$\leftarrow \rightarrow \checkmark \uparrow$ $\blacksquare$ « ex_image $\rightarrow$ example_i	mages v	U , Searc	ch example_ima	iges
Organize 🝷 New folder				- ?
Name	Date modified	Туре	Size	
📙 background-145	23/5/2565 23:46	File folder		
📮 pens-105	23/5/2565 23:48	File folder		
📙 scissors-145	23/5/2565 23:44	File folder		
สามารถเตรียมรูปภาพจากภ	<mark>ายนอท โดยแยกโฟลเดอร์เ</mark>	ฑามชื่อป้ายกำทับที่ตั <sub>้</sub> ส	งการ	
Folder: background-145		Upload	d Ca	incel

## คำแนะนำสำหรับการนำเข้าภาพจากแหล่งภายนอก

- ปัจจุบัน KidBright AI IDE ยังไม่มีระบบลดงนาดรูปภาพ (resize image) ดังนั้นหากน้ำเข้ารูปภาพจากแหล่งภายนอก (เช่น ภาพจากกล้องมือถือ) ข้อมูลภาพอาจมีขนาดไฟล์ใหญ่ ทำให้ไม่สามารถน้ำข้อมูลภาพเข้าระบบการเรียนรู้และ สร้างโมเดลAIได้
- แนะนำให้ทำการลดงนาดรูปภาพก่อนการนำเง้ารูปภาพ โดยลดงนาดเหลือประมาณ 640x480 pixels
- หากถ่ายภาพจากมือถือ แนะนำให้ถ่ายภาพแนวนอน (อัตราส่วน 4:3 หรือ 3:2) เนื่องจากอาจพบปัญหาการแสดงผล ภาพแนวตั้งในขั้นตอนที่ 2 การติดป้ายกำกับ

## เมื่อเลือกโฟลเดอร์ที่มีภาพแล้ว จะมีหน้าต่างเล็ก ๆ ปรากฏขึ้นเพื่อถามยืนยันการนำเข้ารูปภาพ ให้กด Upload จากนั้นเลือก "ใช้ชื่อโฟลเดอร์เป็น Label" เพื่อให้ง่ายต่อการติดป้ายกำกับ



## รอระบบนำเข้ารูปภาพ... จากนั้นกดปุ่ม 'OK'



# 6b ขั้นตอนที่ 2 การติดป้ายกำกับ (หากมีป่ายกำกับแล้ว สามารถข้ามไปขั้นตอนที่ 3 ได้เลย)



press 'A' - 'D' to move select

### ้สำหรับกรณีที่<mark>ไม่ได้เลือก</mark> "ใช้ชื่อโฟลเดอร์เป็น Label" ในขั้นตอนการนำเข้าภาพ หรือทำการถ่ายภาพด้วยปุ่ม SNAP ให้ทำการติดป้ายกำกับตามลำดับดังนี้



### ้สำหรับกรณีที่ไม่ได้เลือก "ใช้ชื่อโฟลเดอร์เป็น Label" ในขั้นตอนการนำเข้าภาพ ให้ทำการติดป้ายกำกับตามลำดับดังนี้








			กำลังทำงาน / ไม่ว่าง
<ul> <li>✓ KidBright Al Server ver2.0.ipynb ☆</li> <li>File Edit View Insert Runtime Tools Help Cannot save cd</li> <li>         + Code + Text</li></ul>	nanges ns && pip install -q imgaug==0.4 948.0/948.0 KB 13.5 MB/s eta 0:00:00	Share	RAM         Image: Constraint of the second se
<ul> <li>[2] Igit clone https://github.com/ridnarong/kbai-server.git server</li> <li>[3] Cloning into 'server' remote: Enumerating objects: 401, done. remote: Counting objects: 100% (14/14), done. remote: Total 401 (delta 6), reused 11 (delta 4), pack-reused Receiving objects: 100% (401/401), 7.29 MiB   16.34 MiB/s, r Resolving deltas: 100% (180/180), done.</li> </ul>	387 Ione. <b>7</b>	รอเซลล์ด้านบนรันจนเสร็จ โดยสังเกต หากสัญลักษณ์แสดง จุดสีเงียวสามจุด ห แปลี่ยนเป็นเครื่องหมายกก หมายถึง ทำง	Disk ทสถานะบริเวณแถบเมนูด้านงวาบน เมายถึง กำลังทำงาน หากสัญลักษณ์ วามสร็จแล้ว
<pre>&gt;&gt; Preparing metadata (setup.py) done</pre>	442.3/442.3 KB 30.7 MB/s eta 0:00:00     124.9/124.9 KB 17.1 MB/s eta 0:00:00     51.8/51.8 KB 7.3 MB/s eta 0:00:00     50.2/50.2 KB 6.9 MB/s eta 0:00:00     63.4/63.4 KB 8.4 MB/s eta 0:00:00     ▲ KidBright Al Server ver2.0.ipynb	U	Share 🚖 🕿
	File Edit View Insert Runtime Tools Help <u>Cannot save changes</u> ⇒ + Code + Text ▲ Copy to Drive ¬ Training Session {x} รันเซลล์ด้านล่าง 1 ครั้งเพื่อรับ token สำหรับการใช้งาน tunnel		RAM → RAM Disk → ✓ Editing ↑ ↓ ⊕ ✓ □ ■ :
เซลลดานลางเนหวงอ <b>Training Session</b> คลิ๊กที่สัญลักษณ์ <b>[ ]</b> ด้านซ้ายตามรูปหรือ เลล์และเลือก "รันไทม์ / Runtime" > เ์เซลล์ที่เลือก / Run Selection"	icurl -X POST <u>https://kb-domain.pilot.web.meca.in.th/token</u> คัดลอก token จากเซลล์ด้านบน และนำมาใส่ในเซลล์ด้านล่าง จากนั้นกดรันเซลล์ และรอลิงก์ส่าหรับการเชื่อมต่อ จากนั้นคัดลอกลิงก์ บริเวณ <u>htt</u> [] !python main.py tuna วางtokenตรงนี้	<u>ps://tunnel-xxxxx-proxy.meca.in.th</u> ไปวางในหน้า kbai	





ิ กดรันเซลล์ โดยเลือกที่สัญลักษณ์ด้านซ้ายมือดังรูป หรือเลือกเมนู "รันไทม์ / Runtime" > "เรียกใช้เซลล์ที่เลือก / Run Selection"



### AI Designer



้เกิดอะไรขึ้นระหว่างการเรียนรู้ของระบบปัญญาประดิษฐ์

Inp	ut				Inp
		outp	out 🤇		
<	input_width	320	>		ıı iı
<	input_height	240	>		ti
<	train_split	80	>		e
<	epochs	20	>	ŀ.	t
<	train_times	1	>		v
<	valid_times	1	>		
<	batch_size	8	>		b
<	learning_rate	0.001	>	H	le
pr	etrained_model				p

#### nput Layer

nput_width	ความกว้างของรูปภาพนำเข้า
nput_height	ความสูงของรูปภาพนำเข้า
train_split	การแบ่งข้อมูลเพื่อนำไปใช้เรียนรู้ เช่น 80 = train_data 80%, validation_data 20%
epochs	จำนวนรอบในการเรียนรู้ (สัมพันธ์กับผลลัพธ์การเรียนรู้ซึ่งสามารถวิเคราะห์ได้จากกราฟ loss)
train_times	ตัวคูณข้อมูล train เช่น input 100 รูป / train_times=2 แปลว่า input 200 รูป เหมาะสำหรับการตั้งค่าเมื่อมีข้อมูลนำเข้าน้อย ควรใส่ตัวเลขมาก
valid_times	ตัวคูณข้อมูล validation เช่น 2 = validate 2 ครั้ง เหมาะสำหรับการตั้ง ค่าเมื่อมีข้อมูลนำเข้าน้อย ควรใส่ตัวเลขมาก
batch_size	งนาดงองชุดง้อมูลที่นำไปเรียนรู้ต่อครั้ง มักมีงนาด 2 <sup>n</sup> ตั้งแต่ 2-16
earning_rate	อัตราการเรียนรู้ (default = 0.001)
pretrained-model	ช่องสำหรับใส่ google drive url link ที่มีไฟล์โมเดล (*.h5) และต้องเป็น direct link เท่านั้น

\*หมายเหตุ: ค่า epochs / train\_times / valid\_times / batch\_size สามารถปรับค่าได้



#### **Hidden Layer**

Architecture	MobileNet 25% , MobileNet 50%, MobileNet 75%, MobileNet 100%
weight	Random weight : ใช้เวลาเรียนรู้นาน แต่แม่นยำกว่า ImageNet : ใช้เวลาเรียนรู้น้อย (เร็ว) แต่แม่นยำปานกลาง
trainable	เลือกใช้ transfer learning หรือไม่ (เลือก=ไม่ใช้)
Flatten Layer	การจัดเรียงข้อมูล เป็นขั้นตอนหนึ่งในการเรียนรู้ของระบบปัญญาประดิษฐ์
(Dense) output_nodes	การตั้งค่าจำนวน output nodes ใน layer สุดท้ายจะต้องตั้งค่าตามจำนวน class ที่มี (อย่างน้อย 2 class)
(Dense) function	รูปแบบ activation function ของการเรียนรู้ใน layer นั้น ๆ เช่น sigmoid, softmax เป็นต้น



#### **Output Layer**

**Validate Matrix** รูปแบบข้อมูลขาออก โดยปกติมักจะเลือกใช้ค่า val\_accuracy สำหรับการเรียนรู้ Image Classification



### เมื่อเทรนเสร็จแล้วกด test ได้เลย



# กด Download เพื่อดาวน์โหลดโมเดลไปประยุกต์ใช้ในงั้นตอนถัดไป



## ้วิธีการอ่านผลเบื้องต้น สำหรับโมเดลปัญญาประดิษฐ์ที่ได้มา



#### ตรวจสอบจากกราฟ Loss / Accuracy :

- หากค่า Loss มีแนวโน้มลดลงและเข้าใกล้ 0 ในช่วง Epochs ท้าย ๆ คล้ายภาพด้านบน แปลว่า โมเดลน่าจะมีความแม่นยำสูง
- หากค่า Loss มีการแปรผันขึ้นลง ตลอดช่วงของ Epochs แปลว่า โมเดลน่าจะมีความแม่นยำต่ำ แนะนำให้ตรวจสอบรูปภาพนำเข้า และการติดป้ายกำกับอีกครั้ง เช่น รูปภาพมีจำนวนน้อยเกินไป เป็นต้น

## ้วิธีการอ่านผลเบื้องต้น สำหรับโมเดลปัญญาประดิษฐ์ที่ได้มา



ตรวจสอบจากกราฟ Loss / Accuracy :

- หากค่า Accuracy มีแนวโน้มเพิ่มขึ้นและเข้าใกล้ 1 ในช่วง Epochs ท้าย ๆ คล้ายภาพด้านบน แปลว่า โมเดลน่าจะมีความแม่นยำสูง
- หากค่า Accuracy มีการแปรผันขึ้นลง ตลอดช่วงของ Epochs แปลว่า โมเดลน่าจะมีความแม่นยำต่ำ แนะนำให้ตรวจสอบรูปภาพ นำเข้าและการติดป้ายกำกับอีกครั้ง เช่น รูปภาพมีจำนวนน้อยเกินไป คำที่เลือกใช้มีคุณลักษณะใกล้เคียงกัน เป็นต้น



## 10 เลือก งั้นตอนที่ 4 เพื่อเงียนโค้ดประยุกต์ใช้โมเดล



ตัวอย่าง code พื้นฐานสำหรับการประยุกต์ใช้งาน การแยกแยะภาพ

ตัวอย่าง CODE สำหรับสั่งการเคลื่อนไหว งองหุ่นยนต์



### ปัจจัยที่มีผลต่อคุณภาพของโมเดลฯ

จำนวนฐานข้อมูลสำหรับการเรียนรู้โมเดลปัญญาประดิษฐ์ (อย่างน้อย 100 ภาพ ต่อ ชนิด)

การตีกรอบและติดป้ายกำกับโดยมนุษย์

โมเดลปัญญาประดิษฐ์ที่สามารถแยกแยะรูปภาพ/ตรวจจับวัตถุได้แม่นยำ

มักมีฐานข้อมูลของรูปภาพ/วัตถุหลายชนิดเป็นจำนวนมาก ทำให้สามารถแยกแยะได้ละเอียด

### การใช้งาน KidBright Al Platform เพื่อแยกแยะรูปภาพ (Image Classification) ร่วมกับ Al Simulator



สาธิตการใช้งาน



### สร้างโปรเจคใหม่ โดยเลือก +New



เริ่มใช้งานโดยกด 🏦 เพื่อสร้างโปรเจคและ ทำก<mark>ารเลือกประเภท</mark>การเรียนรู้ Object Detection หรือ Image Classification

ในกรณีที่เลือก **Object Detection** กระบวนการสร้างโมเดล (Training) ทำบน Colab จำเป็นต้องเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตให้ เรียบร้อยก่อน

ในกรณีที่เลือก **Image Classification** กระบวนการสร้างโมเดล (Training) ทำบน KidBright Al





สร้างโปรเจคใหม่ หรือ เลือกเมนูด้านซ้ายมือ

# ้เลือกประเภทการเรียนรู้ "<mark>การแยกแยะรูปภาพ</mark>"และตั้งชื่อโปรเจค

2

**KidBright Al** สร้างโปรเจคใหม่ × Den Save Delete + Project type การแยกแยะรูปภาพ (Image classification) \$ Name ตั้งชื่อโปรเจค ~ Silv CAPTURE OK Cancel เริ่มใช้งานโดยกด 🛫 เพื่อสร้างโปรเจคและ ทำการเลือกประเภทการเรียนรู้ Object Detection หรือ Image Classification ในกรณีที่เสือก Object Detection กระบวนการสร้างโมเดล (Training) ทำบน Colob จำเป็นต้องเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตให้ หากมี pop-up ขออนุญาตเข้าถึงกล้อง ให้เลือก "อนุญาต" เรียบร้อยก่อน ในกรณีที่เลือก Image Classification สร้างโปรเจคใหม่ หรือ เลือกเมนูด้านซ้ายมือ kbai.kid-bright.org/home/ กระบวนการสร้างโมเดล (Training) ทำบน KidBright Al kbai.kid-bright.org ต้องการที่จะ 🔳 ใช้กล้องถ่ายรูปของคุณ อนุญาต

บล็อก



### **AI Simulator**



press 'A' - 'D' to move select

### ปุ่มต่าง ๆ ใน Al Simulator







# 5 ควบคุมหุ่นยนต์ให้เห็นวัตถุในจอภาพ (คลิกในพื้นที่ Simulator เพื่อใช้งานคีย์บอร์ด)





## ุคลิกปุ่ม SNAP เพื่อถ่ายภาพ



# 7 ควบคุมหุ่นยนต์เพื่อถ่ายภาพด้านอื่น ๆ ของวัตถุ อย่างน้อย 20 ภาพ



# 

# ึกดปุ่ม ถังงยะ เพื่อลบวัตถุ และควบคุมหุ่นยนต์เพื่อถ่ายภาพพื้นหลัง













			กำลังทำงาน / ไม่ว่าง
<ul> <li>✓ KidBright Al Server ver2.0.ipynb ☆</li> <li>File Edit View Insert Runtime Tools Help Cannot save cd</li> <li>         + Code + Text</li></ul>	nanges ns && pip install -q imgaug==0.4 948.0/948.0 KB 13.5 MB/s eta 0:00:00	Share	RAM         Image: Constraint of the second se
<ul> <li>[2] Igit clone https://github.com/ridnarong/kbai-server.git server</li> <li>[3] Cloning into 'server' remote: Enumerating objects: 401, done. remote: Counting objects: 100% (14/14), done. remote: Total 401 (delta 6), reused 11 (delta 4), pack-reused Receiving objects: 100% (401/401), 7.29 MiB   16.34 MiB/s, r Resolving deltas: 100% (180/180), done.</li> </ul>	387 Ione. <b>7</b>	รอเซลล์ด้านบนรันจนเสร็จ โดยสังเกต หากสัญลักษณ์แสดง จุดสีเงียวสามจุด ห แปลี่ยนเป็นเครื่องหมายกก หมายถึง ทำง	Disk ทสถานะบริเวณแถบเมนูด้านขวาบน เมายถึง กำลังทำงาน หากสัญลักษณ์ วนเสร็จแล้ว
<pre>&gt;&gt; Preparing metadata (setup.py) done</pre>	442.3/442.3 KB 30.7 MB/s eta 0:00:00     124.9/124.9 KB 17.1 MB/s eta 0:00:00     51.8/51.8 KB 7.3 MB/s eta 0:00:00     50.2/50.2 KB 6.9 MB/s eta 0:00:00     63.4/63.4 KB 8.4 MB/s eta 0:00:00     ▲ KidBright Al Server ver2.0.ipynb	U	Share 🚖 🕿
	File Edit View Insert Runtime Tools Help <u>Cannot save changes</u> ⇒ + Code + Text ▲ Copy to Drive ¬ Training Session {x} รันเซลล์ด้านล่าง 1 ครั้งเพื่อรับ token สำหรับการใช้งาน tunnel		RAM → RAM Disk → ✓ Editing ↑ ↓ ⊕ ✓ □ ■ :
เซลลดานลางเนหวงอ <b>Training Session</b> คลิ๊กที่สัญลักษณ์ <b>[ ]</b> ด้านซ้ายตามรูปหรือ เลล์และเลือก "รันไทม์ / Runtime" > เ์เซลล์ที่เลือก / Run Selection"	icurl -X POST <u>https://kb-domain.pilot.web.meca.in.th/token</u> คัดลอก token จากเซลล์ด้านบน และนำมาใส่ในเซลล์ด้านล่าง จากนั้นกดรันเซลล์ และรอลิงก์ส่าหรับการเชื่อมต่อ จากนั้นคัดลอกลิงก์ บริเวณ <u>htt</u> [] !python main.py tuna วางtokenตรงนี้	<u>ps://tunnel-xxxxx-proxy.meca.in.th</u> ไปวางในหน้า kbai	





ุ กดรันเซลล์ โดยเลือกที่สัญลักษณ์ด้านซ้ายมือดังรูป หรือเลือกเมนู "รันไทม์ / Runtime" > "เรียกใช้เซลล์ที่เลือก / Run Selection"

11







# 12 กด Download เพื่อดาวน์โหลดโมเดลไปประยุกต์ใช้ในงั้นตอนกัดไป





## 13 เลือก ขั้นตอนที่ 4 เพื่อเขียนโค้ดสำหรับทดสอบโมเดล



ตัวอย่าง code พื้นฐานสำหรับการประยุกต์ใช้งาน การแยกแยะภาพ

ตัวอย่าง CODE สำหรับสั่งการเคลื่อนไหว งองหุ่นยนต์



ABOUT

การใช้งาน KidBright Al Platform เพื่อตรวจจับวัตถุ (Object Detection)



สาธิตการใช้งาน




#### แนะนำ KidBright Al

KidBright AI Platform เป็นการผสนผสานการเขียนโค้ดดิ้งแบบบล็อกเข้ากับการเรียนปัญญาประดิษฐ์ ที่สามารถใช้งานได้ทันที โดยไม่ต้องกังวลเรื่องการติดตั้งซอฟต์แวร์ใด ๆ ให้ยุ่งยาก ผู้ใช้งานสามารถ สร้างชุดคำสั่งแบบบล็อกที่ใช้งานง่ายควบคุมการทำงานของ KidBright AI Bot ถือเป็นการสร้าง แนวทางการสอนเทคโนโลยีปัญญาประดิษฐ์แบบใหม่สำหรับนักเรียนระดับมัธยมศึกษาให้เกิดขึ้นใน ประเทศไทย KidBright AI Platform ไม่เพียงทำให้การเรียนปัญญาประดิษฐ์ทำได้ง่ายผ่านการไค้ดดิ้ง แบบบล็อกแต่ยังทำให้ผู้เรียนได้เข้าใจกระบวนการพื้นฐานต่าง ๆ ของเทคโนโลยีปัญญาประดิษฐ์ตั้งแต่ การเก็บข้อมูล การสร้างโมเดล การใช้งานโมเดล ไปจนถึงการประยุกต์ใช้งานเทคโนโลยีปัญญาประดิษฐ์ตั้งแต่



https://www.kid-bright.org/ai/#

www.kid-bright.org/ai







### สร้างโปรเจคใหม่ โดยเลือก +New



ในกรณีที่เลือก **Image Classification** กระบวนการสร้างโมเดล (Training) ทำบน KidBright Al



สร้างโปรเจคใหม่ หรือ เลือกเมนูด้านซ้ายมือ



# เลือกประเภทการเรียนรู้ "การตรวจจับวัตถุ" และตั้งชื่อโปรเจค

**KidBright Al** 😰 🕹 😨 + Save Delete New Open Sil CAPTURE ANNOTATE (1)CODE TRAIN เริ่มใช้งานโดยกด 🛨 เพื่อสร้างโปรเจคและ ทำการเลือกประเภทการเรียนรู้ Object **Detection หรือ Image** Classification ในกรณีที่เลือก Object Detection กระบวนการสร้างโมเดล (Training) ทำบน Colab จำเป็นต้องเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตให้ เรียบร้อยก่อน

ในกรณีที่เลือก **Image Classification** กระบวนการสร้างโมเดล (Training) ทำบน KidBright Al

สร้างโปรเจคใหม่ Project type	×
เสอกบระเภทการเรอนรู (Select training type)	÷
Name	
	•
ต้องเลือกชนิดโปรเจค, ต้องการชื่อโปรเจค	
Cancel	
สร้างโปรเจคใหม่ หรือ เ	ลือกเมนูด้านซ้ายมือ



### นำเข้ารูปภาพตัวอย่างจากโฟลเดอร์ example\_images โดยกด IMPORT



# เลือกโฟลเดอร์ที่เก็บรูปภาพ (Browse)





😪 Select Folder to Upload						×
$\leftarrow \rightarrow \checkmark \uparrow$ $\blacksquare$ « ex_image > example_	images	~	Ū	, O Sear	ch example_im	ages
Organize 🝷 New folder						- ?
Name	Date modified		Туре		Size	
background-145	23/5/2565 23:46		File folde	er		
📮 pens-105	23/5/2565 23:48		File folde	er		
📮 scissors-145	23/5/2565 23:44		File folde	er		
Folder: background-145						
				Uploa		ancel

### เมื่อเลือกโฟลเดอร์ที่มีภาพแล้ว จะมีหน้าต่างเล็ก ๆ ปรากฏขึ้นเพื่อถามยืนยันการนำเข้ารูปภาพ ให้กด Upload หากมีภาพและป้ายกำกับแล้วสามารถเลือก "นำเข้า Label" ได้



### รอระบบนำเข้ารูปภาพ...





## ้งั้นตอนที่ 2 ติดป้ายกำกับ



ตัวเลงจำนวนป้ายกำทับในรูปนั้น

5

หมายเหตุ: หากติดป้ายกำกับด้วยชื่อเดิม สามารถลากคลุมวัตถุถัดไปได้เลย โดยไม่ต้องเลือกชื่อ ข้อสังเกต: ชื่อป้ายที่กำลังเรียกใช้ จะมีกรอบสีเขียวเข้มปรากฏที่ชื่อป้าย

เลือก New Label

### ตัวอย่างการติดป้ายกำกับวัตถุหลายชนิด (ต่างสี)



# ตัวอย่างการถ่ายภาพและติดป้ายกำกับ สำหรับการเรียนรู้แบบ Object Detection



หมายเหตุ : ในขั้นตอน new label ให้เลือก new label เพียง 3 ครั้งเท่านั้น สำหรับการตั้งชื่อวัตถุ 3 ชนิด หลังจากนั้นจะเป็นการกดที่ชื่อ เพื่อทำการติดป้ายกำกับให้กับวัตถุในรูปภาพ โดยกรณีที่มีวัตถุชนิดเดียวกันอยู่ในรูปภาพมากกว่า 1 วัตถุ ต้องทำการติดป้ายกำกับทุกวัตถุ

## คำแนะนำสำหรับการถ่ายภาพวัตถุ

- ถ่ายภาพวัตถุให้เห็นหลากหลายด้าน เพื่อเก็บรายละเอียดแต่ละส่วนของวัตถุ
- ถ่ายภาพวัตถุให้เห็นชัดเจน และมีความคมชัด ไม่เบลอ ไม่มีสิ่งกีดงวางวัตถุ เช่น มือ นิ้ว เป็นต้น
- ถ่ายภาพวัตถุในระยะใดก็ได้ บริเวณใดในภาพก็ได้ แต่ต้องไม่เล็กหรือใหญ่จนเกินไป เช่น ไม่เล็กจนไม่สามารถแยกแยก วัตถุที่ต้องการจากวัตถุอื่นรอบข้างได้ หรือ ไม่ใหญ่หรือถ่ายวัตถุใกล้เกินไปจนไม่สามารถแยกแยะสัดส่วนของวัตถุได้
- การเลือกประเภทวัตถุควรมีความแตกต่าง หรือ ไม่ซ้ำชนิดกัน เพื่อความชัดเจนในการแยกแยะวัตถุ







#### กดปุ่ม Create – จะมี Tab ใหม่ขึ้นมา เป็น Google Colab



			กำลังทำงาน / ไม่ว่าง
<ul> <li>✓ KidBright Al Server ver2.0.ipynb ☆</li> <li>File Edit View Insert Runtime Tools Help Cannot save c</li> <li>+ Code + Text  Copy to Drive</li> <li>✓ Server Preparation         <ul> <li>(x)</li> <li>(1) !pip uninstall -q -y imgaug &amp;&amp; pip uninstall -q -y albumentation</li> <li>(x)</li> <li>(1) !pip uninstall -q -y imgaug &amp;&amp; pip uninstall -q -y albumentation</li> <li>(x)</li> <li(x)< li=""> <li>(x)</li></li(x)<></ul></li></ul>	nanges ons && pip install -q imgaug==0.4 948.0/948.0 KB 13.5 MB/s eta 0:00:00	Share	RAM       Disk       ทำงานเสร็จแล้ว / ว่าง       RAM       Disk
<ul> <li>Cloning into 'server' remote: Enumerating objects: 401, done. remote: Counting objects: 100% (14/14), done. remote: Counting objects: 100% (10/10), done. remote: Total 401 (delta 6), reused 11 (delta 4), pack-reused Receiving objects: 100% (401/401), 7.29 MIB   16.34 MIB/s, r Resolving deltas: 100% (180/180), done.</li> <li>%ccd server Pipip install -q -r requirements_colab.txt</li> </ul>	387 Jone. 442.3/442.3 KB 30.7 MB/s eta 0:00:00 124.9/124.9 KB 17.1 MB/s eta 0:00:00 51.8/51.8 KB 7.3 MB/s eta 0:00:00 50.2/50.2 KB 6.9 MB/s eta 0:00:00 50.2/50.2 KB 6.9 MB/s eta 0:00:00 50.2/52 KB 6.9 MB/s eta 0:00:00	6 รอเซลล์ด้านบนรันจนเสร็จ โดยสังเกต หากสัญลักษณ์แสดง จุดสีเงียวสามจุด ห เปลี่ยนเป็นเครื่องหมายถูก หมายถึง ทำง	าสถานะบริเวณแถบเมนูด้านขวาบน มายถึง กำลังทำงาน หากสัญลักษณ์ านเสร็จแล้ว
Preparing metadata (setup.py) done  Executir  Executir	CO	iges	🕰 Share 🎄 🖀
เซลล์ด้านล่างในหัวงัอ Training Session	<ul> <li>+ Code + Text I Copy to Drive</li> <li>Copy to Drive</li> <li>Training Session</li> <li>รันเซลล์ด้านล่าง 1 ครั้งเพื่อรับ token สำหรับการใช้งาน tunnel</li> <li>Icurl -X POST https://kb-domain.pilot.web.meca.in.th/token</li> </ul>		
คลิกที่สัญลักษณ์ <b>[ ]</b> ด้านซ้ายตามรูปหรือ รลล์และเลือก "รันไทม์ / Runtime" > ร์เซลล์ที่เลือก / Run Selection"	<ul> <li>คัดลอก token จากเซลล์ด้านบน และนำมาใส่ในเซลล์ด้านล่าง</li> <li>จากนั้นกดรันเซลล์ และรอลิงก์ส่าหรับการเชื่อมต่อ จากนั้นคัดลอกลิงค</li> <li>[] !python main.py tuna วางtokenตรงนี้</li> </ul>	ก์ บริเวณ <u>https://tunnel-xxxxx-proxy.meca.in.th</u> ไปวางในหน้า kbai	





ุ กดรันเซลล์ โดยเลือกที่สัญลักษณ์ด้านซ้ายมือดังรูป หรือเลือกเมนู "รันไทม์ / Runtime" > "เรียกใช้เซลล์ที่เลือก / Run Selection"

10







### AI Designer



Inp	ut		
		outp	ut 🔾
<	input_width	320	>
<	input_height	224	>
<	train_split	80	>
<	epochs	100	>
<	train_times	10	>
<	valid_times	2	>
<	batch_size	32	>
<	learning_rate	0.001	>
р	retrained_model		

### **Input Layer**

input_width	ความกว้างของรูปภาพนำเข้า
input_height	ความสูงของรูปภาพนำเข้า
train_split	การแบ่งข้อมูลเพื่อนำไปใช้เรียนรู้ เช่น 80 = train_data 80%, validation_data 20%
epochs	จำนวนรอบในการเรียนรู้
train_times	ตัวคูณข้อมูล train เช่น input 100 รูป / train_times=2 แปลว่า input 200 รูป เหมาะสำหรับการตั้ง ค่าเมื่อมีข้อมูลนำเข้าน้อย ควรใส่ตัวเลขมาก
valid_times	ตัวคูณข้อมูล validation เช่น 2 = validate 2 ครั้ง เหมาะสำหรับการตั้ง ค่าเมื่อมีข้อมูลนำเข้าน้อย ควรใส่ตัวเลขมาก
batch_size	งนาดงองชุดง้อมูลที่นำไปเรียนรู้ มักมีงนาด 2 <sup>n</sup> ตั้งแต่ 8-64
learning_rate	อัตราการเรียนรู้ (default = 0.001)
pretrained-model	ช่องสำหรับใส่ google drive url link ที่มีไฟล์โมเดล (*.h5) และต้องเป็น direct link เท่านั้น (สังไม่เปิลใช้งอน)



### **Hidden Layer**

Architecture	MobileNet 25% , MobileNet 50%, MobileNet 75%, MobileNet 100%
object_threshold	(default) 0.5
iou_threshold	(default) 0.5
weight	Random weight : ใช้เวลาเรียนรู้นาน แต่แม่นยำกว่า ImageNet : ใช้เวลาเรียนรู้น้อย (เร็ว) แต่แม่นยำปานกลาง

Output		
mAP		•
o input		

### **Output Layer**

Validate Matrix

รูปแบบข้อมูลขาออก โดยปกติมักจะเลือกใช้ค่า mAP สำหรับการเรียนรู้ Object Detection

**Object Detection** 

### ตัวอย่างการตั้งค่าตัวแปรและผลลัพธ์ที่ได้



#### **Object Detection**

#### ตัวอย่างการตั้งค่าตัวแปรและผลลัพธ์ที่ได้



# กด Download เพื่อดาวน์โหลดโมเดลไปประยุกต์ใช้ในงั้นตอนถัดไป

9





## 10 เลือก ขั้นตอนที่ 4 เพื่อเขียนโค้ดสำหรับทดสอบโมเดล



้ตัวอย่าง code พื้นฐานสำหรับการประยุกต์ใช้งานตรวจจับวัตถุ

การใช้งาน KidBright Al Platform เพื่อแยกแยะเสียง (Voice Classification)







#### แนะนำ KidBright Al

KidBright AI Platform เป็นการผสนผสานการเขียนโค้ดดั้งแบบบล็อกเข้ากับการเรียนปัญญาประดิษฐ์ ที่สามารถใช้งานได้ทันที โดยไม่ต้องกังวลเรื่องการติดตั้งซอฟต์แวร์ใด ๆ ให้ยุ่งยาก ผู้ใช้งานสามารถ สร้างชุดคำสั่งแบบบล็อกที่ใช้งานง่ายควบคุมการทำงานของ KidBright AI Bot ถือเป็นการสร้าง แนวทางการสอนเทคโนโลยีปัญญาประดิษฐ์แบบใหม่สำหรับนักเรียนระดับมัธยมศึกษาให้เกิดขึ้นใน ประเทศไทย KidBright AI Platform ไม่เพียงทำให้การเรียนปัญญาประดิษฐ์ทำได้ง่ายผ่านการไค้ดดิ้ง แบบบล็อกแต่ยังทำให้ผู้เรียนได้เข้าใจกระบวนการพื้นฐานต่าง ๆ ของเทคโนโลยีปัญญาประดิษฐ์ตั้งแต่ การเก็บข้อมูล การสร้างโมเดล การใช้งานโมเดล ไปจนถึงการประยุกต์ใช้งานเทคโนโลยีปัญญาประดิษฐ์ตั้งแต่



https://www.kid-bright.org/ai/#

www.kid-bright.org/ai



เริ่มต้นการใช้งาน  เริ่มต้นการใช้งานโดยกดปุ่ม LET'S START	0			
		ยินดีต้อนรั น้องขนมขั้	บเข้าสู่ KidBright Al IDE ั่นทำหน้าที่เป็นผู้แนะนำการใช้งานครับ	
		LET'S START!		



### สร้างโปรเจคใหม่ โดยเลือก +New



ในกรณีที่เลือก **Image Classification** กระบวนการสร้างโมเดล (Training) ทำบน KidBright Al



สร้างโปรเจคใหม่ หรือ เลือกเมนูด้านซ้ายมือ



# ้เลือกประเภทการเรียนรู้ "การแยกแยะเสียง"และตั้งชื่อโปรเจค

KidBright Al



เริ่มใช้งา<mark>นโดยกุก ±</mark> เพื่อสร้างโปรเจคและ ทำการเลือกประเภทการเรียนรู้ Object Detection หรือ Image Classification

ในกรณีที่เลือก **Object Detection** กระบวนการสร้างโมเดล (Training) ทำบน Colab จำเป็นต้องเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตให้ เรียบร้อยก่อน

ในกรณีที่เลือก **Image Classification** กระบวนการสร้างโมเดล (Training) ทำบน KidBright Al

<b>สร้างโปรเจคใหม่</b>	×	
Project type		
Time series: การแยกแยะเสียง (Voice Classification)	\$	
Duration (s)		
1		
ร่วงเวลาของคำ 1 คำ (มีค่าตั้งแต่ 1-3 วินาที)		
Delay (ms)		
1000		
ว่วงเวลาพักหายใจ หรือ ช่วงเว้นว่างระหว่างคำ (0 - 3000 ms)		
Name		
ชื่อโปรเจค	~	
Cancel	ОК	
		9

**Duration** หมายถึง ระยะเวลาการพูดหนึ่งคำหรือ เสียงที่ต้องการแยกแยะ มีหน่วยเป็น *วินาที* โดย กำหนดช่วงเวลาได้ตั้งแต่ 1 วินาที ถึง 3 วินาที (default = 1)

**Delay** หมายถึง ระยะเวลาพักหายใจ หรือ เวลาที่ไม่ มีเสียงพูด มีหน่วยเป็น *มิลลิวินาที* โดยกำหนดค่า หน่วงเวลาได้ไม่เกิน 3000 หรือ 3 วินาที (default = 1000)

สร้างโปรเจคใหม่ หรือ เลือกเมนูด้านซ้ายมือ



# เก็บข้อมูลเสียงโดยการกดปุ่ม Record เพื่อบันทึกเสียง

ระบบจะเริ่มนับเวลาถอยหลัง 3 วินาที เพื่อเตรียมตัวอัดเสียง





# พูดคำที่ต้องการให้ระบบ Al เรียนรู้ จะมีแถบคลื่นเสียงปรากฏ



## ต้องกดปุ่ม record ทุกครั้ง โดยอัดเสียงอย่างน้อย ประเภทละ 20 เสียง





# ้งั้นตอนที่ 2 – ติดป้ายกำกับ

กดปุ่ม New Label เพื่อสร้างชื่อป้ายกำกับ

<b>KidBright Al</b>		LABEL	
+ Open Save Delete	No selected image, please click on the image below	New label	+
	ตั้งชื่อป้ายอำถับรูปอาพใหม่	ANNOTATE	
	(¢) (•) (•) (•) (•) (•) (•) (•) (•) (•) (•		
<b>2</b>	เดินหน้า		
CAPTURE ANNOTATE			
CODE CODE			
ชั้นตอนที่ 2 Annotate (Voice Classification)	••••••••••••••••••••••••••••••••••••••		
ขั้นตอนนี้ใช้สำหรับติดป่ายกำกับให้กับเสียง			
<ol> <li>1. กดปุ่ม NEW LABEL + เพื่อตั้งชื่อป้ายกำกับ</li> <li>1. รัฐซี่อานาร์ออ โอเอออ</li> </ol>			
เทกบแลงแผละบวะเมท			
<ol> <li>2. กดปุ่ม</li></ol>			
037360 B			

# 8 เลือกคลื่นเสียงที่ต้องการติดป้ายกำกับ แล้วเลือกชื่อป้ายกำกับเพื่อ ติดป้ายกำกับ จะปรากฏสัญลักษณ์ป้ายพร้อมชื่อกำกับตามรูป


้สามารถเลือกติดป้ายกำกับทีละเสียง หรือเลือกหลายเสียงที่มีป้ายกำกับชนิดเดียวกัน เพื่อติดป้ายกำกับพร้อมกันได้ โดยเลือกไฟล์เสียงแรกและกดปุ่ม shift ค้างไว้ แล้วเลือกไฟล์เสียงสุดท้ายในชุดป้ายกำกับเดียวกัน จากนั้นกดเลือกชื่อป้ายกำกับที่ต้องการ จะปรากฏสัญลักษณ์ป้ายพร้อมชื่อกำกับดังรูป





#### 2 **KidBright Al** Create Put Google Colab URL here ... Train Test Download save X 8 $\bigcirc \textcircled{1} \textcircled{1}$ Open Delete testVoice Type : Voice Classification Dense Dense Input MobileNet BROWSER ONLINE output output output ( Flatten Output output ✓ output\_nodes 150 > output\_nodes з 🕻 input\_width 224 👌 output MobileNet 75% val\_accuracy P ~ softmax relu input\_height 224 > **9** ImageNet input use\_bias 🗸 use\_bias train\_split 80 > CAPTURE ANNOTATE trainable input c epochs 15 👌 input train\_times 1 > valid times 1 > Poly ίđ 8 > < batch size CODE TRAIN ✓ learning\_rate 0.001 > ขั้นตอน<mark>ที่ 3 Trai</mark>ning ปรับค่า output\_nodes ในบล็อกสุดท้าย ตามจำนวนป้ายกำกับ (อย่างน้อย 2 class) 1 (Voice Classification) ขั้นตอ<mark>นนี้เป็นการน</mark>ำเสียงที่ Annotate แล้ว มาสร้าง<mark>โมเดลปั</mark>ญญาประดิษฐ์เพื่อแยกแยะ เสียง Message Logs Loss Accuracy 1. กดป่ม **Train** เพื่อสร้างโมเดล รอจน กระบว<sup>ุ่</sup>นการสร้างโมเดลแล้วเสร็จ 2. กดปุ่ม **Download** เมื่อเสร็จขั้นตอนนี้ โมเดลจะถูกเรียกใช้ได้ในขั้นตอนที่ 4 Coding

#### กดปุ่ม Create – จะมี Tab ใหม่ขึ้นมา เป็น Google Colab



			กำลังทำงาน / ไม่ว่าง
<ul> <li>▲ KidBright Al Server ver2.0.ipynb ☆</li> <li>File Edit View Insert Runtime Tools Help <u>Cannot save cl</u></li> <li>+ Code + Text ▲ Copy to Drive</li> <li>✓ Server Preparation</li> <li>{x}</li> <li>138 [1] !pip uninstall -q -y imgaug &amp;&amp; pip uninstall -q -y albumentation</li> </ul>	nanges ons && pip install -q imgaug==0.4 948.0 / KB 13.5 MB/s eta 0:00:00	A Share RAM Lisk Litting Lisk Litting Lisk Lisk Lisk Lisk Lisk Lisk Lisk Lisk Lisk List L	RAM         Image: Constraint of the second se
<ul> <li>[2] Igit clone <u>https://github.com/ridnarong/kbai-server.git</u> server</li> <li>Cloning into 'server' remote: Enumerating objects: 401, done. remote: Counting objects: 100% (14/14), done. remote: Compressing objects: 100% (10/10), done. remote: Total 401 (delta 6), reused 11 (delta 4), pack-reused Receiving objects: 100% (401/401), 7.29 MiB   16.34 MiB/s, r Resolving deltas: 100% (180/180), done.</li> </ul>	387 Ione. <b>7</b>	รอเซลล์ด้านบนรันจนเสร็จ โดยสังเกต หากสัญลักษณ์แสดง จุดสีเงียวสามจุด ห แปลี่ยนเป็นเครื่องหมายกก หมายถึง ทำง	Disk ทสถานะบริเวณแถบเมนูด้านงวาบน เมายถึง กำลังทำงาน หากสัญลักษณ์ ามเศร็จแล้ว
<pre> Pipip install -q -r requirements_colab.txt /content/server  Preparing metadata (setup.py) done </pre>	442.3/442.3 KB 30.7 MB/s eta 0:00:00     124.9/124.9 KB 17.1 MB/s eta 0:00:00     51.8/51.8 KB 7.3 MB/s eta 0:00:00     50.2/50.2 KB 6.9 MB/s eta 0:00:00     63.4/63.4 KB 8.4 MB/s eta 0:00:00     63.4/63.4 KB 8.4 MB/s eta 0:00:00     63.4/63.4 KB 8.4 MB/s eta 0:00:00	U	u Share 🔅 🕿
Execution	<ul> <li>File Edit View Insert Runtime Tools Help <u>Cannot save changes</u></li> <li>+ Code + Text</li></ul>		RAM → Editing ∧ Disk → Co ✓ ⊡ ■ :
แซลลดานลางเนหวงอ <b>Training Session</b> เคลิ๊กที่สัญลักษณ์ <b>[ ]</b> ด้านซ้ายตามรูปหรือ รลล์และเลือก "รันไทม์ / Runtime" > รัเซลล์ที่เลือก / Run Selection"	<ul> <li>!curl -X POST <u>https://kb-domain.pilot.web.meca.in.th/token</u></li> <li>คัดลอก token จากเซลล์ด้านบน และนำมาใส่ในเซลล์ด้านล่าง</li> <li>จากนั้นกดรันเซลล์ และรอลิงก์สำหรับการเชื่อมต่อ จากนั้นคัดลอกลิงก์ บริเวณ <u>https</u></li> <li>[] !python main.py tuna วางtokenตรงนี้</li> </ul>	<u>s://tunnel-xxxxx-proxy.meca.in.th</u> ไปวางในหน้า kbai	





ุ กดรันเซลล์ โดยเลือกที่สัญลักษณ์ด้านซ้ายมือดังรูป หรือเลือกเมนู "รันไทม์ / Runtime" > "เรียกใช้เซลล์ที่เลือก / Run Selection"

11









# 11

# เลือก งั้นตอนที่ 4 เพื่อเงียนโค้ดสำหรับทดสอบโมเดล



ตัวอย่าง code พื้นฐานสำหรับการประยุกต์ใช้งาน การแยกแยะเสียง

ตัวอย่าง CODE ้สำหรับสั่งการเคลื่อนไหว ้งองหุ่นยนต์ (แบบง่าย)



ตัวอย่าง CODE สำหรับสั่งการเคลื่อนไหว งองหุ่นยนต์ (งั้นสูง)



หากมีข้อสงสัย หรือ ติดปัญหาการใช้งาน สามารถติดต่อสอบถามได้ทาง Facebook: KidBrightSTEM Emaiil: kidbright@nectec.or.th



#### Website KidBright Al

#### https://www.kid-bright.org/ai/



https://www.kid-bright.org/download-ai/

#### KidBright YouTube Channel



#### **KidBright Facebook**









# เกร็ดความรู้เพิ่มเติม

#### <mark>บล็อก Logic (เงื่อนไง</mark>) ใช้สำหรับสั่งการแบบมีเงื่อนไง

Logic	if do	บล็อก	ความหมาย และ การใช้งาน
Loops		lf do	ถ้า ทำ ใช้สำหรับตั้งเงื่อนไข 1 ข้อ โดยหลัง if จะต้องเป็นตรรกะที่ให้ค่าเป็น จริง หรือ เท็จ เท่านั้น และ ถ้าเป็นจริงให้ทำตามคำสั่งหลัง do
Text		=	การเปรีบเทียบทางคณิตศาสตร์ = (เท่ากับ) ≠ (ไม่เท่ากับ) < (น้อยกว่า) ≤ (น้อยกว่าหรือเท่ากับ) > (มากกว่า) ≥ (มากกว่าหรือเท่ากับ)
🐴 Variables	not 🕻	and	การดำเนินการทางตรรกศาสตร์ and (และ) or (หรือ)
<b>Functions</b>	true 🗸	not	ตัวดำเนินการนิเสธ ใช้สำหรับเปลี่ยนค่าความจริงเป็นตรงกันข้าม
		true / false	ตัวแปร จริง / เท็จ
		null	ตัวแปรว่างเปล่า
	test if true if false	test if true if false	การทดสอบตัวแปรใด ๆ และสั่งการตามผลลัพธ์ทางตรรกศาสตร์ ถ้าเป็นจริงให้ทำตามคำสั่ง หลัง if true ถ้าเป็นเท็จให้ทำตามคำสั่งหลัง if false

<mark>บล็อก Loops (การทำซ้ำ)</mark> ใช้สำหรับสั่งการแบบวนรอบ			
o o Logic	repeat 10 times	บล็อก	ความหมาย และ การใช้งาน
Loops	do repeat while T	repeat 10 times do	ทำตามคำสั่งหลัง do ซ้ำเป็นจำนวน 10 ครั้ง (หรือตามจำนวนที่กำหนด) โดยปกติควรกำหนด repeat 100 – 10000 times สำหรับการใช้งาน Simulator
Variables	count with iv from 1 to 10 by 1 do	repeat while … do … หรือ repeat until … do …	ทำตามคำสั่งหลัง do ซ้ำเมื่อเงื่อนไขหลัง while เป็นจริง หรือ ทำตาม คำสั่งหลัง do ซ้ำ จนกระทั่งเงื่อนไขหลัง until เป็นจริง
Kidbright Bot	for each item in list do	count with i from 1 to 10 by 1 do	ทำตามคำสั่งหลัง do ซ้ำเป็นจำนวนครั้งตามค่าตัวแปร i เริ่มจาก ค่า เริ่มต้น (1) ถึง ค่าสุดท้าย (10) โดยแต่ละรอบมีการเพิ่มจำนวนครั้งละ 1
		for each item j in list do	สำหรับสมาชิกแต่ละ j ตัวในลิสต์ ให้ทำตามคำสั่งหลัง do
		break out of loop หรือ	คำสั่งควบคุมการทำงานวนซ้ำ ให้ หยุด หรือ ทำการวนซ้ำต่อไป

continue with next iteration

of loop

#### บล็อก Math (เกี่ยวกับการคำนวณทางคณิตศาสตร์และตัวเลง)

o o Logic	123	บล็อก	ความหมาย และ การใช้งาน
Loops		123	ค่าคงที่ ตัวเลขจำนวนเต็ม
Text		+	การคำนวณทางคณิตศาสตร์ + (บวก) - (ลบ) × (คูณ) ÷ (หาร) ^ (ยกกำลัง)
Variables	0 is even	square root	การคำนวณทางคณิตศาสตร์หารากที่สองของ
<b>Functions</b>	round • 0 3.1	sin	การคำนวณทางตรีโกณมิติ sin cos tan asin acos atan
🚊 Kidbright Bot	sum C of list	π	ค่าคงที่ ค่าพาย
	remainder of 64 ÷ 0 10 constrain 0 50 low 0 1 high 0 100 random integer from 0 1 to 0 100	is even	การสร้างเงื่อนไขตรวจสอบประเภทของตัวแปร even(เลขคู่) odd(เลขคี่) prime (จำนวนเฉพาะ) whole (จำนวนเต็ม) positive (ค่าบวก) negative (ค่าลบ) divisible by (หารลงตัว)
	atan2 of X: 1 Y: 1	round	การปัดเศษ round (ปัดตามหลักคณิตศาสตร์) round up (ปัดขึ้น) round down (ปัด ลง)

#### บล็อก Math (เกี่ยวกับการคำนวณทางคณิตศาสตร์และตัวเลง)

Cogic		บล็อก	ความหมาย และ การใช้งาน
Loops	square root 9	sum of list	การคำนวณทางสถิติของค่าในลิสต์ sum (ผลรวม) min (ค่าต่ำสุด) max (ค่าสูงสุด) average (ค่าเฉลี่ย) median (ค่ามัธยฐาน) modes (ค่าฐานนิยม) standard deviation
Text			(ค่าส่วนเบียงเบนมาตรฐาน) random item (ค่าตัวแปรสุ่มจากลิสต์)
Lists		remainder of ÷	เศษจากการหาร ด้วย
Functions	round • • 3.1 sum • of list • remainder of • 64 ÷ • 10	constrain low 1 high 100	การกำหนดค่า ให้อยู่ในช่วงค่าต่ำและค่าสูงที่กำหนด เช่น constrain 0 low 1 high 100 >> ผลลัพธ์คือ 1 constrain 50 low 1 high 100 >> ผลลัพธ์คือ 50 constrain 150 low 1 high 100 >> ผลลัพธ์คือ 100
	constrain \$50 low \$1 high \$100	random integer from	สุ่มตัวเลขจำนวนเต็มจากช่วง 1 ถึง 100
	random integer from 1 to 100	1 to 100	
	random fraction	random fraction	สุ่มตัวเลขเศษส่วน (แสดงผลเป็นเลขทศนิยม)
	C atan2 of X: 1 Y: 1	atan 2 of X: Y:	การคำนวณค่า atan2 ของค่า X และ Y ที่กำหนด

#### บล็อก Text (เกี่ยวกับตัวหนังสือและการแสดงผลลัพธ์เป็นตัวหนังสือ)

Logic	print t ** abc **	บล็อก	ความหมาย และ การใช้งาน
Math		print	คำสั่งสำหรับพิมพ์ผลลัพธ์แสดงผลบนหน้าจอ
Lists	Create text with	" <sup>"</sup>	ค่าคงที่ประเภทตัวหนังสือหรือข้อความ
Variables	to item · append text. • · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	create text with	บล็อกสร้างข้อความโดยการเชื่อมข้อความหลายข้อความ สามารถเพิ่ม ข้อความได้โดยกดปุ่มฟันเฟืองเพื่อเพิ่ม item
	in text ( Control first of accurrence of text ( ( the 22	to 'item' append text	การเสริมข้อความต่อท้ายตัวแปร 'item' ที่กำหนด
	in text stext . get letter #	length of	ความยาว หรือ จำนวนอักขระของข้อความ
	in text 🖡 🚺 get substring from Letter # 🖬 🖣 to Letter # 🖬 🍋	"…" is empty	การตรวจเซ็คข้อความว่าว่างเปล่าหรือไม่
	to UPPER CASE • 0 <sup>66</sup> (abc) <sup>22</sup> trim spaces from (both sides •) of () <sup>66</sup> (abc) <sup>22</sup>	in text 'text' find 'first'/ 'last' occurrence of text	การตรวจหาตัวอักษรหรือข้อความตัวแรก/ตัวสุดท้าย ในตัวแปร 'text'
	count <b>b</b> ••• 22 in <b>b</b> ••• 22	in text 'text' get 'letter #'	การเลือกดึงตัวอักษรในข้อความ โดยระบุตำแหน่งของตัวอักษร
	reverse 6 4 22	In text 'text' get substring from '…' to '…'	การเลือกดึงข้อความย่อยในข้อความที่มี จากตำแหน่ง ถึง ตำแหน่ง

164

#### ี บล็อก Text (เกี่ยวกับตัวหนังสือและการแสดงผลลัพธ์เป็นตัวหนังสือ)



บล็อก	ความหมาย และ การใช้งาน
to UPPER CASE / LOWER CASE	การตั้งค่าตัวรูปแบบตัวหนังสือ ตัวพิมพ์ใหญ่ หรือ ตัวพิมพ์เล็ก
trim spaces from of	การตัดช่องว่าง หน้า/หลัง ของข้อความ
count in	การนับจำนวนข้อความ ที่ปรากฏในข้อความ
replace with in	การแทนที่ข้อความ ด้วย ข้อความ
reverse	การเรียงตัวอักษรย้อนกลับ

บล็อก Variables (ตัวแปร)			
บล็อก	ความหมาย และ การใช้งาน		
Create variable	ปุ่มสร้างตัวแปร เมื่อกดแล้วจะมีหน้าต่าง pop up ขึ้นมาให้ตั้งชื่อตัวแปร ต้องตั้งชื่อด้วยตัวอักษรภาษาอังกฤษเท่านั้นและห้ามใช้เครื่องหมายในชื่อ		
เมื่อสร้างตัวแปรแล้ว	จะมีบล็อกที่เกี่ยวข้องปรากฏขึ้น 3 บล็อก ดังนี้		
บล็อก	ความหมายและการใช้งาน		
set to	คำสั่งตั้งค่าตัวแปร (หรือชื่ออื่นตามการตั้งชื่อ) ให้มีค่าเป็น		
change by	คำสั่งเปลี่ยนค่าตัวแปร (หรือชื่ออื่นตามการตั้งชื่อ) ไปเป็นจำนวน		
item	บล็อกตัวแปรค่า item (หรือชื่ออื่นตามการตั้งชื่อ) สำหรับนำไปใช้งาน		
	<mark>ปล็อก</mark> Create variable เมื่อสร้างตัวแปรแล้ว <mark>ปล็อก</mark> set to change by item		

#### บล็อก Functions (ฟังก์ชั่น)

	to do something
toops	
Text	🖸 ? to do something
Usts	return
<b>Windoles</b> Functions	
🚊 Kidbright Bot	if <b>F</b> return <b>F</b>

บล็อก	ความหมาย และ การใช้งาน
to 'do something'	บล็อกสั่งให้ทำ
to 'do something'	บล็อกสั่งให้ทำ และคืนค่าเพื่อนำไปใช้ต่อ
return	
if return	บล็อกเงื่อนไข ถ้า แล้วให้คืนค่าเพื่อนำไปใช้ต่อ

# ชุดคำสั่ง Blockly Code ของ KidBright Al IDE (Object Detection)

บล็อกเกี่ยว	งกับ KidBright Al	บล็อก	ความหมาย และ การใช้งาน
©:₿ ©:@ Logic	delay 0 ms	delay ms	คำสั่ง delay เป็นเวลา มิลลิวินาที (1000ms = 1 วินาที)
Loops	Initial model with IoU threshold 0.5 object threshold 0.5 detect object	initial model	การกำหนดค่าเริ่มต้นสำหรับ KidBright AI จำเป็นต้องใช้เป็นบล็อกแรกของการ ประยุกต์ใช้โมเดล AI
Text	get detected object count	detect object	คำสั่งเพื่อวิเคราะห์ผลด้วยโมเดล AI สำหรับการตรวจจับหรือตรวจหาวัตถุ
Lists	get classname of object index 0	get detected object count	แสดงผลจำนวนวัตถุที่ตรวจจับหรือตรวจหาได้
Variables Functions Kidbright Bot	Linear velocity ① Angular velocity ① Move forward speed ① 0.5 duration ① 500 ms Move backward speed ① 0.5 duration ① 500 ms Turn Left speed ① 0.5 duration ① 500 ms Turn right speed ① 0.5 duration ① 500 ms stop robot	get	คำสั่งเพื่อดึงค่าจากการวิเคราะห์ด้วยโมเดล AI ใช้งาน classname = ชื่อป้ายกำกับ ชื่อวัตถุ probability = ค่าความแม่นยำ (0.85 = 85%) class index = ลำดับของวัตถุที่ตรวจจับหรือตรวจหาได้ width = ขนาดความกว้างของกรอบที่ตรวจจับวัตถุได้ height = ขนาดความยาวของกรอบที่ตรวจจับวัตถุได้ centerX = พิกัดแกน X ของจุดกึ่งกลางของกรอบที่ตรวจจับวัตถุได้ centerY = พิกัดแกน Y ของจุดกึ่งกลางของกรอบที่ตรวจจับวัตถุได้ area = พื้นที่ของกรอบที่ตรวจจับวัตถุได้

# ชุดคำสั่ง Blockly Code ของ KidBright Al IDE (Voice Classification)

ู บล็อกเที่ยวกับ KidBright Al	บล็อก	ความหมาย และ การใช้งาน
delay 0 ms	delay … ms	คำสั่ง delay เป็นเวลา มิลลิวินาที (1000ms = 1 วินาที)
Loops initial model Moth Wakeword detect	initial model	การกำหนดค่าเริ่มต้นสำหรับ KidBright AI จำเป็นต้องใช้เป็นบล็อกแรกของการประยุกต์ใช้ โมเดล AI
Text	wakeword detect	คำสั่งเพื่อแสดงผลการแยกแยะจากโมเดล AI โดยจะให้ผลลัพธ์ 2 อย่าง classify result = ชื่อป้ายกำกับ, prob = แสดงเปอร์เซ็นต์ความแม่นยำ
Functions       get wakeword class probability         Kidbright Bot       Simulator Robot         Linear velocity       Angular velocity	get	คำสั่งเพื่อดึงค่าจากการแยกแยะไปใช้งาน name = ชื่อป้ายกำกับ probability = ค่าความแม่นยำ (0.85 = 85%)
Move forward speed 0.5 duration 500 ms Move backward speed 0.5 duration 500 ms Turn Left speed 0.5 duration 500 ms		

stop robot

Turn right speed 0.5 duration 500 ms

stop robot

บล็อกเกี่ยวกับ Simulator Robot		บล็อก	ความหมาย และ การใช้งาน
Cogic Loops Coops	delay () ms initial model wakeword detect get wakeword class name get wakeword class index get wakeword class probability	linear velocity … angular velocity …	<ul> <li>คำสั่งควบคุมการเคลื่อนที่ด้วยล้อ แบบกำหนดความเร็วและทิศทางเอง ตามความเร็วเขิงเส้นและ</li> <li>ความเร็วเชิงมุมที่กำหนด</li> <li><u>Linear velocity</u> คือ ความเร็วเขิงเส้น หรือ ความเร็วในการวิ่งไปด้านหน้าหรือด้านหลัง</li> <li>หน่วย : เมตรต่อวินาที (m/s) ควรมีค่าระหว่าง -0.15 ถึง 0.15</li> <li>เครื่องหมาย +/- แสดงทิศทาง : (+) เดินหน้า (-) ถอยหลัง</li> <li><u>Angular velocity</u> คือ ความเร็วเซิงมุม หรือ ความเร็วในการเลี้ยวซ้ายหรือเลี้ยวขวา</li> <li>หน่วย : เรเดียนต่อวินาที (rad/s) ควรมีค่าระหว่าง -0.4 ถึง 0.4</li> <li>เครื่องหมาย +/- แสดงทิศทาง : (+) เลี้ยวซ้าย (-) เลี้ยวขวา</li> </ul>
Kidbright Bot	Simulator Robot Linear velocity ① Angular velocity ① Move forward speed ① 0.5 duration ① 500 ms Move backward speed 〕 0.5 duration ① 500 ms Turn Left speed ① 0.5 duration 〕 500 ms	move / turn speed duration ms stop robot	คำสั่งควบคุมการเคลื่อนที่อย่างง่าย โดยปรับความเร็ว และ ระยะเวลาหน่วง เพื่อให้มีการ เคลื่อนที่ไปเป็นเวลา มิลลิวินาที (ms) คำสั่งหยุดการเคลื่อนที่ของหุ่นยนต์



# **IIUU NEURAL NETWORK**

#### **Neural Network**

Neural Network (NN) หรือ โครงง่ายประสาทเทียม เป็นศาสตร์แงนงหนึ่งงองเทคโนโลยีปัญญาประดิษฐ์ (AI)

ที่มีโครงสร้างและหลักการคำนวณ<mark>จำลอง</mark>มาจาก<mark>การทำงานของระบบประสาทในสมองของมนุษย์</mark>



้สิ่งเร้า >> กระตุ้น >> เซลล์ประสาท >> กระแสประสาท >> เกินขีดจำกัด>>สื่อสาร>> เซลล์ประสาทกัดไป

#### องค์ประกอบโครงข่ายประสาทเทียม



### องค์ประกอบโครงข่ายประสาทเทียม

1.) ชั้นข้อมูลนำเข้า (Input Layer)

2.) ชั้นกลาง (Hidden Layer)

3.) ค่าถ่วงน้ำหนัก (weight)

4.) ชັ້นພลลัพธ์ (Output Layer)



### โครงง่ายประสาทเทียมแบบคอนโวลูชั่น (Convolutional Neural Network : CNN)

โครงง่ายประสาทเทียมที่<mark>จำลองการมองเห็นของมนุษย์</mark>และแบ่งพื้นที่มุมมองเป็นพื้นที่เล็ก ๆ

้เพื่อ<mark>จำแนกคุณลักษณะ (feature)</mark> ของพื้นที่เล็ก ๆ นั้น และ<mark>เรียนรู้คุณสมบัติของลักษณะ</mark>ที่แตกต่างกัน

ในแต่ละพื้นที่เล็ก ๆ ที่สนใจ เช่น ความแตกต่างของสีอาจจะบ่งบอกลักษณะขอบเขตของวัตถุในภาพ เป็นต้น



### หลักการวิเคราะห์ภาพด้วยทฤษฎี CNN

1.) ส่วน Hidden Layer หรือ Feature Extraction

2.) ส่วน Classification หรือการจำแนกรูปภาพ



### Hidden Layer หรือ Feature Extraction

#### ขั้นตอนที่ 1 Convolution + ReLU

≽ หาคุณลักษณะของรูปภาพ





Input Image

Feature Detector



Feature Map

งั้นตอนที่ 2 Pooling

≽ ลดงนาดงองรูปภาพและเลือกเฉพาะคุณลักษณะเด่น





#### Classification

การจำแนกรูปภาพ เป็นการเชื่อมต่อชั้น Layer ทั้งหมดเป็นข้อมูล 1 มิติ ด้วยกระบวนการ Flatten คือการแปลงค่า จากแมทริกซ์งนาดใดก็ตาม ให้มีค่าเพียงคอลัมน์เดียว



### ตัวอย่างการวิเคราะห์ภาพตัวอักษร I ด้วยทฤษฎี CNN



### ตัวอย่างการวิเคราะห์ภาพตัวอักษร I ด้วยทฤษฎี CNN



วิธีการคอนโวลูทภาพนำเข้ากับตัวกรอง
## ตัวอย่างการวิเคราะห์ภาพตัวอักษร I ด้วยทฤษฎี CNN



วิธีการคอนโวลูทภาพนำเข้ากับตัวกรอง

ทำการเลื่อนตัวกรองไปคอนโวลูทกับภาพนำเข้าทีละส่วน เพื่อให้ได้ค่าคุณลักษณะเด่นออกมา

## ตัวอย่างการวิเคราะห์ภาพตัวอักษร I ด้วยทฤษฎี CNN



วิธีการคอนโวลูทภาพนำเข้ากับตัวกรอง *ตัวอย่างตัวกรอง คุณลักษณะแนวตั้ง และ แนวนอน* 

#### ตัวอย่างหลักการวิเคราะห์ภาพด้วยทฤษฎี CNN



# คำแนะนำการใช้งาน / ปัญหาที่อาจพบบ่อย



> จัดเท็บโปรเจคอย่างไร
 > เปิดโปรเจคอย่างไร
 > กล้องใช้งานไม่ได้
 > Terminate Colab อย่างไร







## การตั้งค่าการใช<mark>้กล้อง</mark>บน Google Chrome

#### เลื่อนหาหัวข้อ Permissions **(4** เลือก Camera (กล้องถ่ายรูป)

Permissions			
<b>9</b>	Location Sites can ask for your location	•	
	Camera Sites can ask to use your camera	Þ	
Ŷ	Microphone Sites can ask to use your microphone	Þ	
<u>ب</u>	Notifications Sites can ask to send notifications		
φ	Background sync Recently closed sites can finish sending and receiving data		
Additional permissions			

#### เลือก กล้อง ที่ต้องการใช้งาน

5

# คล้องถ่ายรูป คันหา เกegrated Camera (174f:245f: โดยปกติแล้วเว็บไซต์จะไข้กล้องวิดีโอของคุณเพื่อดำเนินการดามพีเจอร์ในการสื่อสาร เช่น วิดีโอแชท พฤติกรรมเริ่มต้น เว็บไซต์จะดำเนินการดามการตั้งค่านี้โดยอัดโนมัติเมื่อคุณเข้าชม โบ่ใชต์จะดำเนินการตามการตั้งค่านี้โดยอัดโนมัติเมื่อคุณเข้าชม โบ่ใชต์จะดำเนินการตามการตั้งค่านี้โดยอัดโนมัติเมื่อคุณเข้าชม โบ่ใชต์จะดำเนินการตามการตั้งค่านี้โดยอัดโนมัติเมื่อคุณเข้าชม โบ่ใชต์ขอใช้กล้องของคุณได้ โบ่ในข์ต้องใช้กล้องของคุณ กษณะการทำงานที่กำหนดเอง เว็บไซต์ที่แสดงอยู่ดำนลางใช้การตั้งค่าที่กำหนดเองแทนที่จะเป็นการตั้งค่าเริ่มต้น



## การตั้งค่าการใช<mark>้ไมโครโฟ</mark>นบน Google Chrome

4

เลื่อนหาหัวข้อ Permissions เลือก Microphone

Permissions			
Ŷ	Location Sites can ask for your location		
	Camera Sites can ask to use your camera		
Ŷ	<b>Microphone</b> Sites can ask to use your microphone	•	
۰	Notifications Sites can ask to send notifications	•	
¢	Background sync Recently closed sites can finish sending and receiving data		
Addit	tional permissions		

เลือก ไมโครโฟน ที่ต้องการใช้งาน

ได้รับอนุญาตให้ใช้ไมโครโฟน

5

٩	ุ ค้นหาการตั้งค่า	
4	← ไมโครโฟน	Q คับหา
	การสื่อสาร - Microphone Array 👻	
ົເ	ัดยปกติแล้วเว็บไซด์จะใช้ไมโครโฟนเพื่อดำเนินการตามพีเจอร์ในการสื่อสาร เช่น วิดีโอเ	ารม
14	เฤติกรรมเริ่มดัน	
ť	ว็บไซต์จะดำเนินการตามการตั้งค่านี้โดยอัตโนมัติเมื่อคุณเข้าชม	
(	🗩 🌵 เว็บไซต์ขอใช้ไมโครโฟนของคุณได้	
C	🔿 🔌 <b>ไม่อนุญาดให้เว็บไซด์ใช้ไมโครโฟนของคุณ</b> ฟีเจอร์ที่ต้องใช้ไมโครโฟนจะไม่ทำงาน	
ລ້	<b>ักษณะการทำงานที่</b> ถ่าหนดเอง	
ľ	ว็บไซด์ที่แสดงอยู่ด้านล่างใช้การตั้งค่าที่กำหนดเองแทนที่จะเป็นการตั้งค่าเริ่มต้น	
ı	ม่ได้รับอนุญาตให้ใช้ไมโครโฟน	
	ยังไม่ได้เพื่มเว็บไซต์	

#### colab

#### คำแนะนำ: หน้าต่างแจ้งเตือนเมื่อกด run Colab

<b>CC</b> ≔	KidBright Al Server ver1.0.ipynb ☆ File Edit View Insert Runtime Tools Help <u>Cannot save</u> + Code + Text	re changes	🕰 Share 🏚 🍏
<u>م</u>	Just Run all by clicking 'Runtime' then 'run all' or (Ctrl/Co	mmand + F9) and copy the ngrok url at the last cell to the Kidbright website	
{x}	<ul> <li>Server Preparation</li> </ul>		
		Warning: This notabook was not authored by Googla	
	<ul> <li>Training Session</li> </ul>	This notebook was authored by <b>ts.kidbright@gmail.com</b> . It may request access to your data stored with Google, or read data and credentials from other sessions. Please review the source code before executing this notebook. Please contact the creator of this	หน้าต่างแจ้งเตือนเรื่องสิทธิ์การเข้าถึง Colob potobook voly KidBright AL ให้
	** วางรหัส Authtoken ของคุณแทนที่รหัสด้านล่างนี้ ด้วอย่าง !ngrok authtoken 24x52adRpPC4Wce0zSFOky	notebook at ts.kidbright@gmail.com with any additional questions.	ทำการ กด <b>Run anyway</b> เพื่อใช้งานต่อ
	Invthon main ny ngrok 24x52adBnBC/JWce075EOkvWv	Cancel Run anyway	
	หมายเหตะ การแก้ไขใด ๆ ที่เกิดวิ	ี้น จะไม่ส่งผลกระทบต่อ Notebook หลัก หากพลาดทำการแก้ไง	code ส่วนใดไปโดยไม่ต้องการ

สามารถทำการกดปิด tab แล้ว กดเปิด notebook ใหม่ จากปุ่ม create ในหน้า Train ของ KidBright Al IDE (kbai) ได้เลย

#### colab

## ้คำแนะนำ: หน้าต่างแจ้งเตือน กรณีที่ไม่สามารถใช้งาน GPU ได้

#### สามารถใช้งาน Colab ได้ปกติ โดยกด Connect without GPU แต่การ Train อาจจะใช้เวลานานกว่าปกติ แนะนำให้ลอง *terminate session* แล้วเข้าใหม่อีกครั้ง

CC	A KidBright Al Server ver1.0.ipynb ☆     File Edit View Insert Runtime Tools Help <u>Cannot save changes</u>	🚢 Share 🛭 🏟 🍏
=	+ Code + Text 🔥 Copy to Drive	Allocating 👻 🎤 Editing 🔨
Q	Just Run all by clicking 'Runtime' then 'run all' or (Ctrl/Command + F9) and copy the ngrok url at the last cell to the Kidbright website	
{x}	<ul> <li>Server Preparation</li> </ul>	
	- Training Session Cannot connect to GPU backend	
	You cannot currently connect to a GPU due to usage limits in Colab. <u>Learn more</u> ** วางรหัส Authtoken ของคุณแทนที่รหัสด้านล่าง If you are interested in priority access to GPUs and higher usage limits, you may want to check out <u>Colab Pro</u> .	
	ด้วอย่าง Ingrok authtoken 24x52adRpPC4Wce0 Close Connect without GPU	
	Ipython main.py ngrok 24x52adRpPC4Wce0zSFOkyVvLKL_47K5XPKCJWYRzm9YejsfE	↑ ↓ ✑ ⋭ ∎ :
<>> 		

TERMINATE

2

CLOSE

#### คำแนะนำ: วิธี Terminate Session

คลิกปุ่มสามเหลี่ยม ▼
 แล้วเลือกเมนู Manage sessions (จัดการเซสชั่น)

со к	idBright Al Server ver1.0.ipynb - 🗙 🕇			~ -	- 0	×	]		
← → C   colab.research.google.com/drive/11t5yJUNjLZwAb_926Izrw2NrqhWIZzZX			₿ \$		) i				
co	KidBright Al Server ver1.0.ipynb      ☆     File Edit View Insert Runtime Tools Help Last edited on December 22		📮 Comment	路 Share	\$	<b>W</b>			
=	+ Code + Text		✓ Connected	-	Editing	^			
Q (x)	KidBright AI Server (Web version) คือเซิฟเวอร์สำหรับประมวลผลทางปัญญาประดิษฐ์ของ KidBright AI IDE web version สำหรับผู้ที่ไม่มีอุปกรณ์ฮาร์ดแว	Connect to a hosted runtime Connect to a custom GCE VM Connect to a local runtime	Л		) 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	:			
	วิธีการใช้งาน	Disconnect and delete runtim	ne						
	(กดปุ่ม Connect และ Sign in ด้วย Gmail)	Manage sessions		1					
	** ต้อง Sign in ด้วย G-mail ก่อน **	Show executed code history							
	เริ่มการ train โดยเลือก <i>รันไทม่/Runtime</i> จากแถบด้านบน และเลือก <i>เรียกใช้ทุกเซลล์/run all</i> หรือ กดปุ่ม Ctrl+F9 (สำหรับ Windows) หรือ Command+F9 (สำหรับ Mac OS) จากนั้นรอประมาณ 5 นาที จะมีลิ้ง ngrok แสดงในเซลล์สุดท้าย ให้ทำการคัดลอก ngrok.io ไปใส่ในหน้า KidBright Al	Focus the last run cell							
	Just Run all by clicking 'Runtime' then 'run all' or (Ctrl/Command + F9) and copy the ngrok url at the last cell to the Kidbright website								
	ลงทะเบียน ngrok ก่อนใช้งาน		Active s	session	S			Last execution	RAM used
	1. ลงทะเบียนฟรีที่ <u>https://ngrok.com</u> หรือ ลงชื่อเข้าใช้หากมีบัญชีแล้ว 		KidBi	right Al Serve	er ver1.0.ipyr	nb	GPU	0 minutes ago	0.76 GB
	2. เลือกแถบเมนู "Your Authtoken" จากนั้น คัดลอกรหัสของคุณ และวางรหัสในช่องด้านล่าง (เซลล์สุดท้าย)**								
	หากเคยลงทะเบียนแล้ว สามารถคัดลอกรหัสได้จาก <u>https://dashboard.ngrok.com/auth</u> 								
	<ol> <li>Sign-in with ngrok Sign up for a free ngrok account: <u>https://ngrok.com</u></li> <li>Copy your authtoken (from <u>https://dashboard.ngrok.com/auth</u>) and paste it into the last cell **</li> </ol>			า <b>TERMINATE</b> (สิ้นสุด ssion ปัจจุบัน เสมือนก			(สิ้นสุด) เพี สมือนการ I	ิจ) เพื่อยกเลิกการใช้งาน าาร log out computer	
[									

# จบเนื้อหาแล้ว งอให้สนุกกับการเรียนรู้ Al กับ KidBright Al Platform นะครับ

